

## メンバー

- ・ 慎重弼 教授 (Leader) ・ 奥山 祐市 准教授 (Sub-Leader) ・ 富岡 洋一 上級准教授
- ・ 西村 憲 上級准教授 ・ 浅井 信吉 上級准教授 ・ 鈴木 大郎 上級准教授 ・ 藤本 裕輔 准教授

## クラスターの目的

このクラスターの目的は、パターン認識、ヒューマン・コンピュータ・インタラクション、コンピュータビジョンと画像処理、コンピュータグラフィックス、組み込みシステムなどの研究テーマについて、垣根を超えたコラボレーションとインタラクションを強化するための戦略を立案・実行し、視覚情報処理に関する研究を促進することです。

このクラスターでは、画像や映像を入力し、DNNの機能を利用した制御や意思決定のためのアルゴリズムの研究開発を行っています。高速・省メモリ・低消費電力を実現した最適なDNNの実現を目指し、アルゴリズム、アプリケーション、評価を行います。

アルゴリズムの開発では、人間ベースの制御機能、判断機能を自動的に学習・更新することに主眼を置いています。HCIと自律走行の研究を推進するために、斬新なインタラクション、複合現実感、ビジュアルライゼーション、協調技術の開発にも取り組んでいきます。

## キーワード

- ヒューマンコンピュータインタラクション
- ハンドジェスチャー
- ノンタッチインターフェース
- 手書き動作
- ビデオベースセンサ
- 自動制御
- 医療診断
- 認識
- ディープラーニング
- 天体画像解析

## クラスターの全体像

